

## Approfondimento

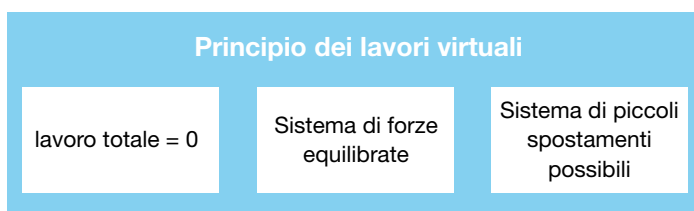
# Il principio dei lavori virtuali

Il principio della conservazione dell'energia trova applicazione anche nello studio di problemi statici, sotto il nome di **principio dei lavori virtuali**. Poiché in condizioni statiche non avvengono movimenti, l'applicazione riguarda movimenti potenziali e non effettivi e questo spiega il termine «virtuali».

Il principio si esprime nel modo seguente:

► **in un sistema equilibrato il lavoro totale di tutte le forze applicate è nullo per qualunque insieme di possibili piccolissimi spostamenti delle parti del sistema.**

Infatti se il risultato fosse maggiore di zero, al lavoro dovrebbe corrispondere un aumento di energia cinetica nel caso di corpi rigidi e/o una deformazione nel caso di corpi elastici.



Nel caso di corpi rigidi le forze sono costituite dai carichi e dalle reazioni vincolari; nel caso di corpi elastici, essendo presenti deformazioni, va considerato anche il lavoro delle tensioni interne.

Il principio lascia libertà nella scelta del sistema di forze e del sistema di spostamenti, purché siano rispettate le seguenti condizioni:

- lavoro totale nullo;
- sistema di forze equilibrate;
- sistema di spostamenti possibili, cioè compatibili tra loro tenendo conto della geometria degli elementi.

### APPLICAZIONE 1

#### Calcolo di reazioni in un sistema isostatico

In figura è rappresentata una trave isostatica costituita da due elementi rigidi collegati da una cerniera interna.

Le forze reali (carico  $F$  e reazioni  $Y_1, Y_2, Y_3$ ) costituiscono sicuramente un sistema equilibrato.

Il sistema di spostamenti virtuali indicato in figura

è basato sull'ipotesi di svincolare il punto 3 e lasciar ruotare rigidamente i due elementi componenti attorno ai punti 1 e 2; la reazione  $Y_3$  compie il lavoro necessario per riportare il punto nella posizione allineata, mentre il carico  $F$  compie lavoro di segno opposto.

Indicato con  $s_3$  il piccolo spostamento virtuale del punto 2, si ha:

$$L_{tot} = F \cdot s_5 - Y_3 \cdot s_3 = 0$$

Con semplici considerazioni geometriche, che si deducono dalla rigidità degli elementi, si può mettere in relazione lo spostamento  $s_5$  con  $s_3$ :

$$s_4 = \frac{s_3}{2} \cdot 2,5 = 1,25 \cdot s_3 \quad (\text{fulcro nel punto 2})$$

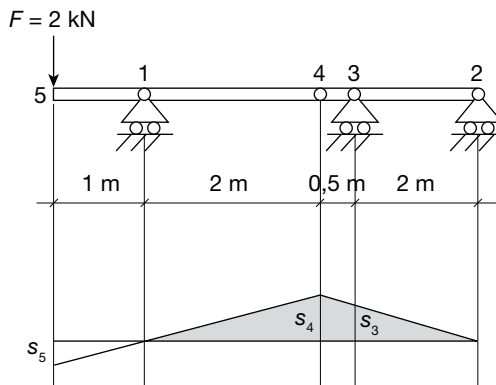
$$s_5 = \frac{s_4}{2} \cdot 1 = 0,5 \cdot s_4 = 0,5 \cdot 1,25 \cdot s_3 \quad (\text{fulcro nel punto 1})$$

Sostituendo  $F$  con la sua intensità e  $s_5$  con la relazione ricavata sopra, la condizione del lavoro totale nullo diventa:

$$2 \cdot 0,5 \cdot 1,25 \cdot s_3 - Y_3 \cdot s_3 = 0$$

Si ottiene:  $Y_3 = 1,25 \text{ kN}$ .

Procedendo in modo analogo si ricavano le altre reazioni.



### Sistema di pulegge

Applicando il principio dei lavori virtuali al sistema di pulegge della figura a lato, si ottiene facilmente che la forza  $F$  da applicare all'estremità libera della fune per mantenere in equilibrio il peso  $G$  è pari a  $1/2 G$ .

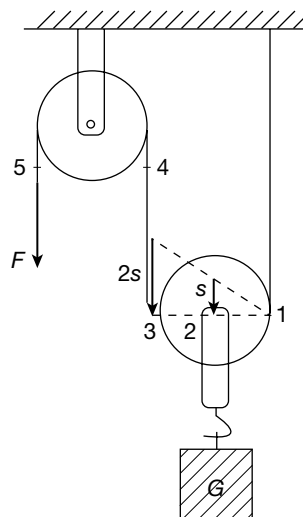
Infatti se la puleggia mobile fosse libera di salire di un tratto  $s$  (spostamento del punto 2), lo spostamento del punto 3 sarebbe pari a  $2 \cdot s$ ; infatti la puleggia compirebbe un piccolissimo rotolamento attorno al punto 1 di contatto fune-puleggia. I punti 4 e 5 compiono lo stesso spostamento del punto 2.

Il lavoro virtuale è dato da:

$$F \cdot 2s - G \cdot s = 0$$

Si ricava

$$F = \frac{1}{2} G$$



### Sistema articolato

Il sistema articolato della figura a fianco è costituito da aste articolate collegate a formare losanghe di lato  $a$ ; si vuole calcolare la forza  $F$  da applicare all'estremità per mantenere in equilibrio il sistema in presenza della forza  $S$  che cerca di chiuderlo.

Una piccola rotazione virtuale delle due aste 1-2 e 1-3 comporta lo spostamento di un tratto  $dx$  dei punti 2 e 3; per simmetria gli stessi movimenti si ripetono sulle aste 2-4 e 3-4, in modo che il punto 4 si avvicina alla cerniera fissa 1 di un tratto  $2 \cdot dx$ .

Analogo spostamento si verifica tra i punti allineati delle altre due losanghe 4-5 e 5-6; in definitiva lo spostamento virtuale del punto 6, se fosse libero di muoversi, sarebbe di  $3 \cdot (2 \cdot dx)$ .

Il lavoro totale è:

$$S \cdot (2 \cdot dx) - F \cdot 3 \cdot (2 \cdot dx) = 0$$

In definitiva risulta:

$$F = \frac{1}{3} S$$

